

5 Energía y Trabajo mecánico

Existen muchas formas de explicar el concepto de energía. A mi me gusta la forma en que lo expresa Richard Feynman premio novel de Física, que lo hace mediante un cuento que paso a exponerles.

Pablito jugada todos los días con 28 cubitos totalmente indestructibles. Al final de cada día, su mamá hacia un recuento de ellos para ver que no se perdiera ninguno. Digamos de paso que a la mamá de Pablito le gustaba la física y conocía un poco de matemáticas. Un día ella encuentra 25 cubitos , pero inmediatamente descubrió que habia 3 debajo de la cama de Pablito asi que $25 + 3 = 28$ y estaba todo bien. Otra vez faltaban 5 y se fijó debajo de la cama y nada, pero pensó que quizas habia quedado en la caja donde se guardaban, pero cuando intentó habrirla Pablito comenzó a llorar y entonces pensó como podré saber si estan allí? Entonces recordó que la caja vacia pesaba un peso P y que cuando la puso en la balanza pesaba P' y que cada cubito tenía un peso p así que hizo la cuenta

$$\frac{P' - P}{p} = 5$$

y así $\frac{P'-P}{p} + 23 = 28$, y nuevamente estaba todo bien. Otro día se encontró con 31 cubitos, y pensó que habia sucedido. Entonces recordó que Juancito habia venido a jugar y que seguramente se habia olvidado esos 3 y así fue. Una vez encontró 20 cubitos y después de buscar bajo la cama, en la caja y recordando que nadie habia vendio a jugar a casa, al pasar por el baño detectó que la bañera estaba demasiado llena como si algo estuviera sumergido adentro, pero no queria meter su mano ya que era el agua con que habia bañado a Pablito que venia embarrado del fondo. Asi que uso de nuevo su instinto físico y recordó que siempre llenaba la bañera hasta una altura H , que ahora media H' y que cada cubito arrojado a la bañera elevaba su nivel en h así que hizo la cuenta

$$\frac{H' - H}{h} = 8$$

y así nuevamente $20 + \frac{H'-H}{h} = 28$. Podríamos seguir hablando de las distintas formas en que Pablito esconde sus cubitos pero, con lo visto nos basta para identificar a la casa de Pablito con lo que llamamos un sistema físico, y que los cubitos pueden salir o entrar del sistema o esconderse de diferentes maneras dentro de sistema pero que la suma siempre dá 28. O sea

$$\text{cubitos bajo la cama} + \frac{P' - P}{p} + \frac{H' - H}{h} + \dots + \text{cubitos salientes} - \text{entrantes} = 28.$$

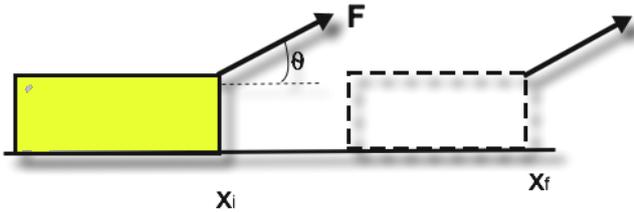
Ahora podriamos preguntarnos que tiene que ver este cuento con el concepto de energía. Primeramente diremos que la energía es algo análogo a los cubitos indestructibles pero que no es material, es algo abstracto de los que sólo conocemos la ecuaciones para calcularla como las que inventó la mamá de Pablito. Además que podríamos comprobar la conservación de la energía solamente si conocemos *todas* las formas de energía y como evaluar su cambio en los procesos físicos. Finalmente si podemos aislar un determinado sistema físico y conocemos como calcular cada forma de energía podriamos plantear la conservación de la energía frente a cambios o procesos en dicho sistema.

Ahora una pregunta esencial es saber como podemos descubrir las expresiones matemáticas con que se calcula una determinada forma de energía y como definir una determinada forma, no es cuestion de ocurrencia. La forma de hacerlo resulta ser definiendo primeramente el trabajo realizado por una fuerza.

5.1 Trabajo Mecánico

La noción de trabajo en física difiere de la que tenemos normalmente en la vida cotidiana. Por ejemplo, cuando transportamos una valija cierta distancia horizontalmente, sentimos su peso en nuestro brazo y decimos que nos cuesta "trabajo" el transportarla, sin embargo según la definición en física no hemos realizado trabajo.

El trabajo mecánico realizado por una fuerza relaciona la intensidad de dicha fuerza, el ángulo que esta forma con el desplazamiento y al desplazamiento del punto de aplicación de la fuerza. Tomemos el caso simple de una fuerza constante y un desplazamiento unidimensional



Vamos a definir el trabajo mecánico realizado por la fuerza \mathbf{F} como

$$W_{\mathbf{F}}^{if} = |\mathbf{F}|(x_f - x_i)\cos\theta,$$

notemos lo siguiente:

- El trabajo mecánico es un escalar (número)
- El trabajo es directamente proporcional a la intensidad de la fuerza, al desplazamiento y al ángulo que forma la fuerza con el desplazamiento. Cuando el desplazamiento es positivo y el ángulo agudo $(x_f - x_i) = d$ es la distancia recorrida por el punto de aplicación de la fuerza.
- Cuando el ángulo es 90° aunque el cuerpo se desplace, la fuerza no realiza trabajo (el caso de la valija transportada)
- Cuando $\theta = 180^\circ$ el trabajo es negativo aunque haya un desplazamiento hacia adelante, esta es la situación con la fuerza de roce que siempre se opone al desplazamiento.

Las unidades de trabajo mecánico son unidades de fuerza \times unidades de desplazamiento y tendremos *Joule* $\equiv J = N(\text{Newton}) \times m(\text{metro})$ en el sistema MKS, *Ergio* $\equiv \text{erg} = \text{dyn}(\text{dina}) \times \text{cm}(\text{centímetro})$ en el CGS y *Kilográmetro* $\equiv \text{Kgm} = \text{kg}(\text{kilogramo}) \times m(\text{metro})$.

Ahora nos gustaría generalizar la definición de trabajo al caso de una fuerza que cambie de dirección e intensidad, y cuando el desplazamiento es arbitrario. Sigamos por el momento con una dimensión y notemos que los vectores posición en este caso son $\mathbf{r}_i = (x_i, 0)$, $\mathbf{r}_f = (x_f, 0)$ y que usando el concepto de producto escalar por componentes $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$, podemos escribir el caso de la interacción constante como

$$W_{\mathbf{F}}^{if} = |\mathbf{F}|(x_f - x_i)\cos\theta = \mathbf{F} \cdot (\mathbf{r}_f - \mathbf{r}_i).$$

Ahora si la interacción cambiara punto a punto con la coordenada x tendríamos $\mathbf{F}(x)$ y la expresión hallada anteriormente sólo sería válida para un pequeño desplazamiento donde pueda considerarse a la fuerza como constante, es decir un diferencial de desplazamiento $d\mathbf{r} = (dx, 0)$ y el trabajo sería $\mathbf{F}(x) \cdot d\mathbf{r} = |\mathbf{F}(x)|\cos\theta(x)dx = F_x(x)dx$ o sea el producto de la componente x de la fuerza por el desplazamiento en x y evaluado en un punto

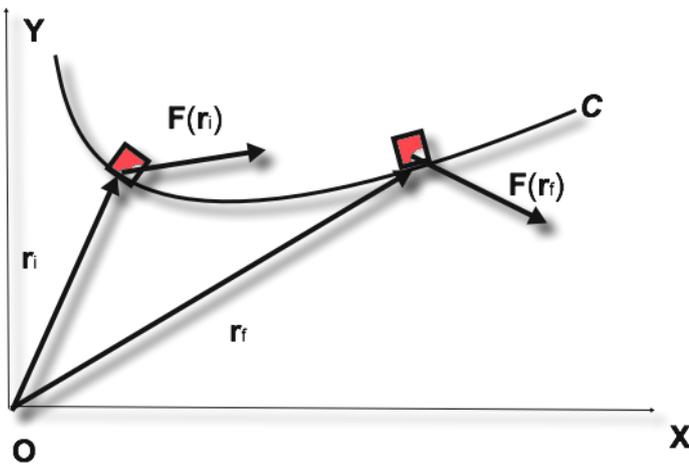
dato. Si ahora queremos calcular el trabajo para un desplazamiento finito entre x_i y x_f usamos a la integral como herramienta que nos permite sumar cantidades infinitesimales

$$W_{\mathbf{F}}^{if} = \int_{x_i}^{x_f} F_x(x) dx.$$

Finalmente si el desplazamiento no es unidimensional sino cualquier curva \mathcal{C} del plano (o el espacio) que conecta el punto iniciales \mathbf{r}_i con \mathbf{r}_f tendremos lo que se llama una integral de línea

$$W_{\mathbf{F}}^{if} = \int_{\mathcal{C}_{if}} \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = \int_{\mathcal{C}_{if}} (F_x(\mathbf{r})dx + F_y(\mathbf{r})dy + F_z(\mathbf{r})dz)$$

ya veremos como meter la información de la trayectoria seguida en cada caso particular, ésto lo haremos en el $d\mathbf{r}$,



Ejemplo 1

Una caja de peso 500 N es arrastrada por una fuerza $\mathbf{F}(\mathbf{r}) = (5\frac{N}{m} x, 100\text{N})$, la superficie es rugosa con un coeficiente dinámico $\mu = 0.01$. Determinar el trabajo realizado por la fuerza para desplazar 2m la caja y el trabajo realizado por la fuerza de roce. Tendremos $\mathbf{r}_i = (0, 0)$, $\mathbf{r}_f = (2\text{m}, 0)$, $d\mathbf{r} = (dx, 0)$ donde así hemos cargado aquí la información de la trayectoria que es el eje x , y el trabajo de la fuerza \mathbf{F}

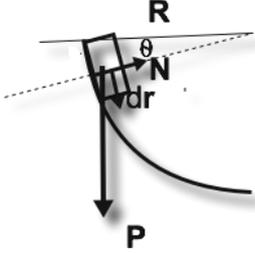
$$W_{\mathbf{F}}^{if} = \int_{\mathcal{C}_{if}} \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = \int_0^{2\text{m}} 5\frac{N}{2\text{m}} x dx = \frac{5\text{ N}}{2\text{ m}} x^2 \Big|_0^{2\text{m}} = 10\text{J}$$

Para determinar la fuerza de roce por deslizamiento que es constante, debemos considerar la normal que será $N = P - 100\text{N} = 400\text{N}$ pues la fuerza aplicada va contraria al peso en su componente vertical con lo cual la fuerza aplicada sobre el piso es menor y así su reacción que es la normal. Así tendremos $\mathbf{F}_r = (-\mu_d N, 0) = (-4\text{N}, 0)$ constante y su trabajo realizado será

$$W_{\mathbf{F}_r}^{if} = \int_{\mathcal{C}_{if}} \mathbf{F}_r(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = - \int_0^{2\text{m}} 4\text{N} dx = -4\text{N} x \Big|_0^{2\text{m}} = -8\text{J}$$

Ejemplo 2

Un bloque de peso 40 kg se deja caer desde una altura de 10m deslizando sobre una rampa de cuarto de círculo con radio $R = 10\text{m}$ sin roce. Determinar el trabajo que realiza el peso y la normal a la rampa.



Observemos que entre el desplazamiento infinitesimal y el peso se tiene el ángulo θ , por perpendicularidad al ángulo que forman los radios, de esta manera $\mathbf{P} \cdot d\mathbf{r} = Pdr\cos\theta = PRd\theta\cos\theta$ donde hemos usado la relación entre arco y ángulo, y de paso mencionamos que al haber usado dicha relación estamos indicando que el desplazamiento es sobre una circunferencia. Vemos que el ángulo es apropiado para indicar la posición y así tendremos (no olvidemos que los ángulos siempre los medimos en sentido positivo antihorario)

$$W_{\mathbf{F}}^{if} = \int_{\mathcal{C}_{if}} \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = \int_0^{\pi/2} PRd\theta\cos\theta = PR\sin\theta \Big|_0^{\pi/2} = PR = 400\text{Kgm} > 0,$$

respecto de la normal como se cumple en cada punto que $\mathbf{N} \cdot d\mathbf{r} = 0$ entonces el trabajo realizado será nulo.

Una observación debemos hacer referente a como calculamos el trabajo de la fuerza de roce en el ejemplo 1. La fuerza de roce por deslizamiento es una fuerza que aparece cuando el cuerpo va entrando en contacto con la superficie a medida que se desplaza y no es una fuerza que vaya desplazando su punto de aplicación rigurosamente hablando. Sin embargo como veremos en la subsección siguiente se puede calcular el trabajo de la fuerza de roce con la expresión de la integral de línea ya que el efecto producido será correctamente evaluado de esa manera. Otra segunda observación es que en general el trabajo realizado por una fuerza entre dos puntos depende de la trayectoria que los una, es decir para diferentes trayectorias tendremos diferentes trabajos, por esta razón siempre aparece una indicación de la curva \mathcal{C} . Veremos más adelante que existe un tipo especial de fuerzas para las cuales el trabajo no depende de la trayectoria, pero por el momento estamos hablando en general.

5.2 Energía cinética

Podríamos decir que la energía cinética es una forma de energía asociada al movimiento de la partícula. Por lo tanto debería depender de su velocidad y de su inercia, la cual es cuatificada por su masa. Ahora cómo podemos encontrar la expresión para esta energía cinética? Supongamos que sobre una partícula actua una fuerza neta \mathbf{F}_N (suma de todas las fuerzas actuantes) que realiza trabajo a lo largo de su trayectoria \mathcal{C} entre dos posiciones $\mathbf{r}_{i,f}$, tendremos

$$W_{\mathbf{F}_N}^{if} = \int_{\mathcal{C}, \mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \mathbf{F}_N \cdot d\mathbf{r}.$$

Ahora como estamos calculando el trabajo de la fuerza neta podemos aplicar la 2da ley de Newton a la partícula y decir que

$$\mathbf{F}_N = m \frac{d\mathbf{v}}{dt},$$

y usando el concepto de velocidad que $d\mathbf{r} = \mathbf{v}dt$, donde si reemplazamos en la integral estos dos últimos elementos tendremos

$$\begin{aligned} W_{\mathbf{F}_N}^{if} &= \int_{\mathcal{C}, \mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \mathbf{F}_N \cdot d\mathbf{r} = m \int_{\mathcal{C}, \mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \frac{d\mathbf{v}}{dt} \cdot \mathbf{v} dt = m \int_{\mathbf{v}_i}^{\mathbf{v}_f} d\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = m \int_{\mathbf{v}_i}^{\mathbf{v}_f} (v_x dv_x + v_y dv_y + v_z dv_z) \\ &= m \left(\frac{v_x^2}{2} + \frac{v_y^2}{2} + \frac{v_z^2}{2} \right) \Big|_{\mathbf{v}_i}^{\mathbf{v}_f} = \frac{1}{2} m \mathbf{v}_f^2 - \frac{1}{2} m \mathbf{v}_i^2. \end{aligned}$$

Observemos que hemos hecho aquí arriba un cambio de variables pasando de la posición a la velocidad y que ha desaparecido la referencia explícita a la trayectoria. Esto es así porque para una velocidad inicial dada, las ecuaciones de movimiento para una dada fuerza neta nos conducirán siempre a una misma velocidad final, es decir la información de la trayectoria esta "cargada" en la velocidad final que adquiere la partícula. Ahora, notemos que hemos conectado el trabajo realizado por la fuerza neta sobre la partícula con el cambio de una magnitud que depende de la masa y velocidad de la misma. Si la partícula hubiera estado en reposo ($\mathbf{v}_i = 0$) habría adquirido una velocidad $\mathbf{v}_f \equiv \mathbf{v}$ diferente de cero, es decir el trabajo de la fuerza se invirtió en poner en movimiento a la partícula y la magnitud que mide ese "movimiento adquirido" es $\frac{1}{2} m \mathbf{v}^2 = \frac{1}{2} m |\mathbf{v}|^2$. Vamos a llamar a esta cantidad escalar "Energía cinética" que sería una forma de energía que tiene una partícula en virtud de su movimiento. Así

$$W_{\mathbf{F}_N}^{if} = E_c^f - E_c^i \equiv \Delta E_c, \quad E_c(\mathbf{v}) = \frac{1}{2} m \mathbf{v}^2.$$

Esta expresión del trabajo de la fuerza neta relacionada con la variación (Δ) de la energía cinética, es conocida como *Teorema trabajo-variación de energía cinética*. Notemos que la energía cinética es entonces una función que depende de la velocidad de la partícula, no depende de la dirección y sentido sino sólo de su módulo.

Ejemplo :

Un cuerpo cae desde una altura h a partir del reposo cuál es su energía cinética cuando llega al piso y su velocidad? Suponemos no hay roce con el aire. Así el peso $\mathbf{P} = (0, -mg)$ es la fuerza neta y tendremos

$$W_{\mathbf{F}_N}^{if} = \int_h^0 dy(-mg) = mhg = \frac{1}{2}mv_f^2 = E_{cf} \Rightarrow \mathbf{v}_f = (0, -\sqrt{2gh}).$$

Respecto de lo mencionado arriba sobre la fuerza de roce notemos que si suponemos que la única fuerza actuante sobre la partícula es la de roce por deslizamiento $\mathbf{F}_N = \mathbf{F}_r$, como la demostración del teorema se basa en la 2da ley de Newton y la fuerza de roce la cumple, se deberá satisfacer que

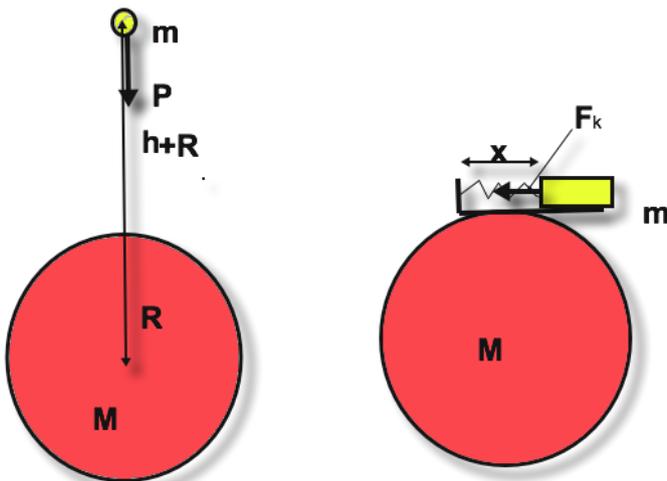
$$\int_{\mathcal{C}, \mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \mathbf{F}_r \cdot d\mathbf{r} = \Delta E_c$$

independientemente del nombre que le demos a esa integral, pero como en el caso general de una fuerza que desplaza su punto de aplicación a dicha integral la llamamos "trabajo" entonces diremos que también para la fuerza de roce que evalúa el trabajo realizado.

5.3 Energía potencial

Ya hemos encontrado una de las formas en que se esconde la energía, la energía cinética y sabemos como calcularla. La energía cinética es la forma de energía en virtud del movimiento de la partícula. Ahora la partícula no está sola en el universo, interactúa con otras partículas y si dicha interacción depende de las posiciones relativas entre las partículas algo debería cambiar en el sistema para las diferentes posiciones. Veamos si se puede definir alguna forma de energía que dependa de la posición.

Vamos a comenzar con una situación sencilla de un sistema de dos partículas donde una de las partículas tiene una masa mucho mayor que la otra, de manera que prácticamente la podemos considerar como quieta. Por ejemplo cuando un cuerpo de masa m cae desde alturas cercanas a la superficie terrestre, por acción de su peso no nos preocupamos por la aceleración de la tierra ya que su masa M es muy grande frente a m y será de un valor $-\frac{m}{M}g \approx 0$, recordemos el principio de acción y reacción. De igual manera cuando un resorte está unido a la pared y un cuerpo atado al resorte se desplaza horizontalmente, no nos preocupamos por los movimientos de la pared que está unida a la tierra.



Entonces calculemos el trabajo que nos cuesta por ejemplo levantar la partícula de masa desde una altura h_i hasta una altura h_f aplicando una fuerza apenas mayor y contraria a su peso, para que prácticamente la fuerza neta sea cero y no incrementemos apreciablemente su velocidad, así no hay cambios en la energía cinética. Queremos que el trabajo que realicemos contra el peso sirva para cambiar la posición y no la velocidad. A esta forma de realizar trabajo se la llama cuasiestática. Tendremos $\mathbf{r}_i = (0, h_i + R)$, $\mathbf{r}_f = (0, h_f + R)$, $\mathbf{P} = (0, -mg)$, $d\mathbf{r} = (0, dy)$

$$W_{\mathbf{F}=-\mathbf{P}}^{if} = \int_{h_i+R}^{h_f+R} mg dy = mgh_f - mgh_i$$

y donde si definimos a $U_g = mgh$ como la llamada energía potencial gravitacional (a altura cercana a la superficie) tendremos que el trabajo que realizamos para levantar el cuerpo es

$$W_{\mathbf{F}=-\mathbf{P}}^{if} = U_g(h_f) - U_g(h_i) = \Delta U_g$$

y podemos pensar que se usó para incrementar la energía potencial gravitatoria, es decir el cuerpo al ganar altura respecto a la tierra adquirió energía potencial. Así la energía potencial gravitacional está relacionada con la posición realtiva de un cuerpo respecto a la tierra. De igual manera si quiero estirar el resorte debemos aclarar que éste ejerce una fuerza proporcional y opuesta al estiramiento ($x > x_0$) o compresión ($x < x_0$), $\mathbf{F}_k = -k(x - x_0)\hat{i}$, donde x_0 es la posición donde el resorte no está estirado, x la posición en un instante de la partícula y k una constante que depende del material del resorte (ya veremos más adelante de donde sale dicha expresión para la fuerza). Si quiero estirar o comprimir el resorte con una fuerza casi igual pero opuesta a tendré que realizar un trabajo($\mathbf{r}_i = (x_i, 0)$, $\mathbf{r}_f = (x_f, 0)$, $\mathbf{F}_k = (-k(x - x_0), 0)$, $d\mathbf{r} = (dx, 0)$)

$$W_{\mathbf{F}=-\mathbf{F}_k}^{if} = k \int_{x_i}^{x_f} (x - x_0) dx = k \frac{(x - x_0)^2}{2} \Big|_{x_i}^{x_f} = \frac{1}{2}k(x_f - x_0)^2 - \frac{1}{2}k(x_i - x_0)^2$$

que podría simplificarse si tomamos en origen de coordenadas en x_0 , es decir $x_0 \equiv 0$. Así podríamos definir una energía potencial elástica $U_k(x) = \frac{1}{2}kx^2$ entonces el trabajo realizado sería

$$W_{\mathbf{F}=-\mathbf{F}_k}^{if} = U_k(x_f) - U_k(x_i) = \Delta U_k$$

y decir que al estirarse o comprimirse el resorte adquiere energía potencial elástica.

Ahora podríamos finalmente generalizar, si tenemos una fuerza $\mathbf{F}_c(\mathbf{r})$ que actua sobre la partícula (generada por otra partícula muy masiva) definir la energía potencial asociada $U_c(\mathbf{r})$ como

$$U_c(\mathbf{r}_f) - U_c(\mathbf{r}_i) = \int_{\mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} (-\mathbf{F}_c) \cdot d\mathbf{r} = - \int_{\mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r} = -W_c^{if}$$

el trabajo realizado en contra de la fuerza en forma cuasiestática. También podríamos decir que $W_c^{if} = -\Delta U_c$. Ya que lo importante son los cambios de energía uno podría fijar el origen de energía en cierto $\mathbf{r}_i \equiv 0$ es decir $U(\mathbf{r}_i) = 0$ y pensar a la energía potencial como una función de la posición $\mathbf{r} \equiv \mathbf{r}_f$

$$U_c(\mathbf{r}) = - \int_0^{\mathbf{r}} \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r}'.$$

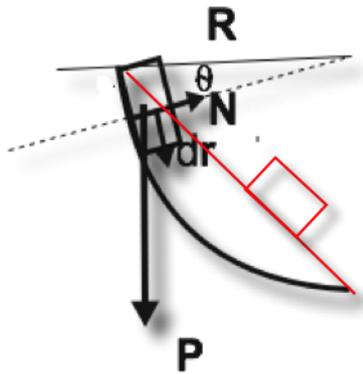
Es importante mencionar que como el trabajo que realiza la fuerza \mathbf{F}_c debe quedar expresado como la diferencia entre cantidades que dependen de solamente la posición inicial y final, este no puede depender de la trayectoria que los una, como sucede con el peso y la fuerza elástica, por esto en nuestra definición general no hemos indicado el \mathcal{C} en la integral. Este tipo especial de fuerzas se llaman conservativas y de allí el subíndice "c". Existen además de la fuerza gravitacional y la elástica, otras fuerzas conservativas como la electrostática entre

cargas eléctricas. En realidad la fuerza elástica es una manifestación macroscópica de las fuerzas eléctricas entre los átomos del resorte. Otra forma de caracterizar una fuerza conservativa es calcular el trabajo en un camino cerrado, es decir partiendo de un punto y volviendo al mismo, así tendremos

$$U_c(\mathbf{r}_f) - U_c(\mathbf{r}_i) = - \int_{\mathbf{r}_i}^{\mathbf{r}_f} \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r} \equiv - \oint \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r} = 0 \implies \oint \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r} = 0$$

o sea la integral sobre un camino cerrado debe dar cero. Obviamente no podemos demostrar que una fuerza realiza el mismo trabajo cuando vamos por *todas* las trayectorias posibles ya que son infinitas pero al menos podemos comprobar que da lo mismo para dos trayectorias posibles. Recordemos que en el ejemplo 2 de trabajo mecánico habíamos resuelto el problema:

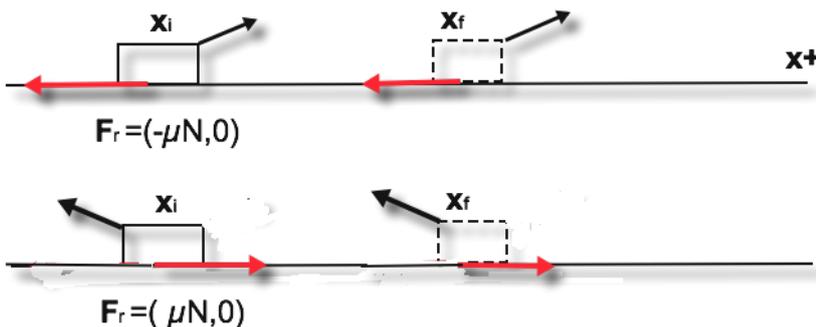
Un bloque de peso 40 kg se deja caer desde una altura de 10m deslizando sobre una rampa de cuarto de círculo con radio $R = 10m$ sin roce. Determinar el trabajo que realiza el peso y la normal a la rampa. Podríamos pedir calcular el trabajo cuando conectamos el punto inicial y final con un plano inclinado como muestra la siguiente figura



donde ahora la trayectoria es la recta $y = -x$ poniendo el origen en el punto de partida, y el desplazamiento $d\mathbf{r} = (dx, dy = -dx)$, así obtendremos

$$W_{\mathbf{P}}^{if} = \int_{(0,0)}^{(R,-R)} \mathbf{P} \cdot d\mathbf{r} = \int_0^R (-mg)(-dx) = mg \int_0^R dx = mgR = 400kgm$$

que es lo mismo que daba antes cayendo por la rampa semicircular, esto nos convence de que el peso es una fuerza conservativa. Para convencernos de que la fuerza de roce no es conservativa podríamos hacer una cuenta muy sencilla, calcular el trabajo que hace dicha fuerza cuando un cuerpo es arrastrado desde x_i a x_f y vuelto a traer al punto inicial



con lo que el trabajo de la fuerza de roce será

$$\oint \mathbf{F}_r \cdot d\mathbf{r} = -\mu N \int_{x_i}^{x_f} dx + \mu N \int_{x_f}^{x_i} dx = -2\mu N(x_f - x_i) \neq 0$$

con lo cual no puede ser una fuerza conservativa. Finalmente observemos que si nos dan la fuerza nos es permitido definir la energía potencial como

$$U_c(\mathbf{r}) = - \int_{\mathbf{0}}^{\mathbf{r}} \mathbf{F}_c \cdot d\mathbf{r}'$$

donde hemos elegido un origen donde asumimos $U_c(0) = 0$, que podría ser por ejemplo donde la fuerza se anula pero que carece de importancia ya que siempre calculamos diferencias de energías y el valor de la energía en el origen se cancelará. También es posible si se nos dá la función energía potencial calcular la fuerza, veámoslo en una dimensión

$$U_c(x) = - \int_{\mathbf{0}}^x F_c dx'$$

si derivamos tendremos

$$\frac{dU_c(x)}{dx} = -F_c(x) \implies F_c(x) = -\frac{dU_c(x)}{dx}$$

asi por ejemplo en el caso del peso la coordenada es la altura y entonces si $U_g(y) = mgy \implies -\frac{dU}{dy} = -mg = P_y$ pues recordemos que $\mathbf{P} = (0, -mg)$. Más generalmente tendremos que

$$\mathbf{F}_c(\mathbf{r}) = -\nabla U_c(\mathbf{r}), \quad \nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial y} \right),$$

y entonces si nos dan la expresión de U_c podemos inferir propiedades de la fuerza que genera dicha energía potencial.