

Práctica IV: Algebra lineal

LOS EJERCICIOS MARCADOS CON \* OBLIGATORIOS

Notación:

- $\mathbf{e}_i$  son los vectores canónicos:  $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0, \dots)$ ,  $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0, \dots)$ ,...
- El índice  $i$  que indexa los distintos vectores de la base  $\{\mathbf{e}_i\}$  va abajo ↓.
- $[\mathbf{v}]_B = \{v_{(b)}^i\}$  denota las componentes del vector  $\mathbf{v} = (v_1, v_2)$  en la base  $B = \{\mathbf{b}_i\}$ .
- Las distintas componentes de un vector  $v^i$  en una dada base se denotan con un índice  $i$  arriba ↑.
- Adoptamos la convención de Einstein: omitimos el símbolo de sumatoria para índices repetidos

$$\mathbf{v} = \sum_{i=1}^d v_{(e)}^i \mathbf{e}_i \quad \rightsquigarrow \text{se denota como } \rightsquigarrow \quad \mathbf{v} = \underbrace{v_{(e)}^i}_{\text{índices repetidos se suman}} \mathbf{e}_i$$

aquí  $d = \dim(V)$  es la dimensión del espacio  $V$ .

1. \* **Definición de Espacio vectorial:** un espacio vectorial sobre un cuerpo  $K$  consiste en un conjunto  $V$  y dos operaciones  $\oplus : V \times V \rightarrow V$  y  $\odot : K \times V \rightarrow V$  que satisfacen los siguientes axiomas:

- a) Asociatividad de la suma:  $(\mathbf{a} \oplus \mathbf{b}) \oplus \mathbf{c} = \mathbf{a} \oplus (\mathbf{b} \oplus \mathbf{c}), \forall \mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in V$
- b) Propiedad distributividad de  $\odot$  respecto de  $\oplus$ :  $\lambda \odot (\mathbf{a} \oplus \mathbf{b}) = (\lambda \odot \mathbf{a}) \oplus (\lambda \odot \mathbf{b}), \forall \mathbf{a}, \mathbf{b} \in V, \forall \lambda \in K$
- c) Compatibilidad de  $\odot$  con  $+$ :  $(\lambda + \mu) \odot \mathbf{a} = (\lambda \odot \mathbf{a}) \oplus (\mu \odot \mathbf{a}), \forall \mathbf{a} \in V, \forall \lambda, \mu \in K,$
- d) Compatibilidad de  $\odot$  con  $\times$ :  $(\lambda \times \mu) \odot \mathbf{a} = \lambda \odot (\mu \odot \mathbf{a}), \forall \mathbf{a} \in V, \forall \lambda, \mu \in K$
- e) Identidad aditiva:  $\mathbf{0} := 0 \odot \mathbf{a} = 0 \odot \mathbf{b}, \forall \mathbf{a}, \mathbf{b} \in V$
- f)  $1 \in K$  es una identidad a izquierda de  $\odot$ :  $1 \odot \mathbf{a} = \mathbf{a}, \forall \mathbf{a} \in V.$

Mostrar: (i) si  $\mathbf{x} + \tilde{\mathbf{0}} = \mathbf{x}$ , entonces  $\tilde{\mathbf{0}} = \mathbf{0}$ , (ii) Existencia de inverso aditivo:  $\forall \mathbf{x} \exists \mathbf{y} / \mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{0}$  que denotamos como  $-\mathbf{x}$ , (iii)  $(-1) \odot \mathbf{x} = -\mathbf{x}$

2. \* Dados  $\mathbf{b}_1 = (1, 1)$  y  $\mathbf{b}_2 = (1, -1)$ :

- (i) Analizar si son linealmente independientes
- (ii) Normalizarlos
- (iii) Verificar que son generadores de  $\mathbb{R}^2$  hallando  $[\mathbf{x}]_B = x_{(b)}^i$ .

3. \* Dado el conjunto de vectores  $B' = \{\mathbf{v}_i\} = \{(1, 0, -1), (-1, 2, 1), (2, -1, 3)\}$ :

- (a) Demostrar que  $B'$  es base de  $\mathbb{R}^3$ .
- (b) Hallar las componentes  $[\mathbf{w}]_{B'} = w_{(v)}^i$  del vector  $\mathbf{w} = a\mathbf{e}_1 + b\mathbf{e}_2 + c\mathbf{e}_3$  en la base  $B'$
- (c) Hallar las componentes  $\tilde{w}_{(v)}^i$  cuando  $\tilde{\mathbf{w}} = (2, -5, -1)$ .

4. \* Determinar si el conjunto de matrices antisimétricas  $3 \times 3$  es un espacio vectorial. De serlo hallar una base.

5. Sean  $\mathbf{v} = v^i \mathbf{e}_i$  y  $\mathbf{w} = w^i \mathbf{e}_i$ <sup>1</sup>. Mostrar que si el conjunto  $E = \{\mathbf{e}_i\}$  es linealmente independiente, luego

$$\mathbf{v} = \mathbf{w} \implies v^i = w^i \quad \forall i$$

Construir un contraejemplo donde  $\mathbf{v} = \mathbf{w}$  pero  $v^i \neq w^i$  cuando  $E' = \{\mathbf{e}'_i\}$  un conjunto linealmente dependiente.

<sup>1</sup>Mas arriba introdujimos la notación  $v_{(e)}^i = [\mathbf{v}]_E$  para las componentes del vector  $\mathbf{v}$  en la base  $E = \{\mathbf{e}_i\}$ , van a encontrar que muchos textos omiten el subíndice  $(e)$ .

6. Sea  $V$  el conjunto de polinomios de grado  $\leq n$ :  $V = \{p(t) : p(t) = a_0 + a_1t + \dots + a_nt^n, a_i \in \mathbb{R}\}$ .

(a) Mostrar que  $V$  es un espacio vectorial y determinar su dimensión.

Considerar el operador de derivación  $D(p(t)) = p'(t)$ , y la base  $\mathbf{e}_0 = 1, \mathbf{e}_1 = t, \mathbf{e}_2 = \frac{1}{2}t^2, \dots, \mathbf{e}_n = \frac{1}{n!}t^n$ .

7. **Polinomios de Legendre:** considerar el espacio de funciones en el intervalo  $x \in (-1, 1)$ . Considerar el producto escalar dado por  $\langle f|g \rangle = \int_{-1}^1 f^*(x)g(x)dx$ . Construir un conjunto de polinomios ortogonales a partir del conjunto  $\{1, x, x^2, x^3, x^4\}$  y normalizarlos de manera que  $\langle P_n|P_m \rangle = \frac{2}{2n+1}\delta_{nm}$  obteniendo

$$P_0(x) = 1, \quad P_1(x) = x, \quad P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1), \quad P_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x), \quad P_4(x) = \frac{1}{8}(35x^4 - 30x^2 + 3)$$